

KATALOG ROV

POJAZDY ZDALNIE STEROWANE

Innowacyjne rozwiązania dla wszystkich zastosowań i branż. Stworzone do pracy w najtrudniejszych warunkach. Zaprojektowane z myślą o wszechstronności i łatwości użytkowania.

Sprawiają, że wykonywanie najtrudniejszych zadań jest łatwiejsze niż kiedykolwiek wcześniej.



Zaprojektowany z myślą o najtrudniejszych zadaniach

Pojazdy podwodne Deep Trekker zostały zaprojektowane specjalnie z myślą o najtrudniejszych zadaniach. Idealny balans pomiędzy wytrzymałą konstrukcją, zastosowaniem najnowszych technologii i łatwością sterowania zadowoli każdego użytkownika. Wykonane z wysokiej jakości stali nierdzewnej i anodowanego aluminium wzmocnionego włóknem węglowym są w stanie bezproblemowo pracować w każdych warunkach.



Pędniki sprzężone magnetycznie



Niskie koszty konserwacji



Duże doświadczenie w branży

Doskonały do najtrudniejszych zadań

Skorzystaj z wbudowanego systemu Mission Planner, aby zaprogramować GPS lub użyj zapisanych przystanków/głębokości. Zaprogramuj swój pojazd, aby podążał do wybranego punktu automatycznie jednocześnie monitorując teren w czasie rzeczywistym. Mission Planner pozwala Ci zaplanować pracę wcześniej i przygotować się na wszelkie okoliczności.



Planowanie zadań



Półautonomiczna nawigacja



Automatyczna stabilizacja



Zaawansowany sonar, nawigacja i integracja czujników

Zlokalizuj i identyfikuj cele z łatwością dzięki naszemu sonarowi, nawigacji oraz integracji wszystkich sensorów. System jest idealny do poszukiwań, obrazowania znalezionych obiektów oraz pracy w wodzie o niskiej widoczności. To ROV idealny do niemal każdego zastosowania!



Modułowe narzędzia i akcesoria

Roboty DeepTrekker zostały zaprojektowane z myślą o jak największej elastyczności, aby sprostać różnym zadaniom. Łatwa integracja dodatkowych akcesoriów takich jak: manipulatory, system monitoringu środowiska, czy chwytaki do pobierania próbek to tylko niektóre z szerokiej gamy dodatków, w które może być wyposażony Twój pojazd.



Zastosowanie pojazdów

Wszechstronne, wytrzymałe pojazdy zaprojektowane z wykorzystaniem najnowocześniejszych technologii dla szerokiego zakresu zastosowań podwodnych i branż.



Akwakultura



Przemysł morski



Prace publiczne



Służby mundurowe



Obrona narodowa



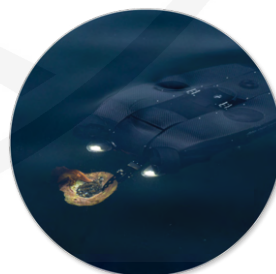
Poszukiwania



Przemysł energetyczny



Offshore



Oceanografia

OPINIE KLIENTÓW

Dowiedz się, co inni profesjonalści z Twojej branży mówią o tym, jak pojazdy Deep Trekker ROV pomogły usprawnić ich operacje.



Site Manager @ Exelon

Istnieje wiele cech, które idealny producent ROV powinien posiadać, a jedną z nich jest obsługa i wsparcie. Pytania i problemy są rozwiązywane bardzo szybko. Dzięki temu nawet, gdy jesteśmy w terenie wykonując inspekcje nie musimy przerywać pracy, a tym samym utrzymując terminy.



Operator @ Pittsburg Tank & Tower

Najlepsza obsługa klienta, jakiej kiedykolwiek doświadczyłem. Produkty tych ludzi działają bez porównania i pomogą ci w każdy możliwy sposób w przypadku jakichkolwiek pytań. Zdziwiłem się, gdy właściciel firmy sam do mnie zadzwonił i kilka razy wysłał mi e-maila z pytaniami. Dopiero zaczęliśmy z nich korzystać, ale zmienimy całą naszą flotę na Deep Trekker ze względu na ich doskonałe produkty i fakt, że wiesz, że masz do czynienia z firmą, która naprawdę dba i chce zrobić wszystko, co w jej mocy, aby pomóc swoim klientom. Znakomita firma.



Shipyard Manager @ Foss Maritime

Po przesłaniu pierwszego roku użytkowania ROV, Foss zdał sobie sprawę ze zdumiewającego rzeczywistego i wymiernego wpływu... który był dwukrotnie większy niż pierwotne prognozy.



FOSS

REVOLUTION

ZDALNIE STEROWANY POJAZD PODWODNY

Najbardziej wydajny i przenośny ROV dostępny na rynku, ten lekki mikro-ROV oferuje zaawansowane możliwości inspekcji, modelowania i wyszukiwania w najmniejszym możliwym opakowaniu. Dzięki stabilnej i wytrzymałej konstrukcji ten kompaktowy pojazd może sprostać nawet najbardziej wymagającym zadaniom.



To learn more visit
deeptrekker.com



REVOLUTION

ZDALNIE STEROWANE POJAZDY PODWODNE



Najbardziej intuicyjny i stabilny ROV do złożonych misji podwodnych. Idealnie nadaje się do misji poszukiwawczo-ratowniczych, morskich inspekcji wiatru, ropy i gazu, komercyjnych operacji nurkowych i nie tylko.



Obrotowa kamera 4K o kącie widzenia 260 stopni



Głębokość do 305 m (1000 stóp)



Nawigacja i kontrola stabilizacji



Sterowanie automatyczne

SPECYFIKACJA OGÓLNA

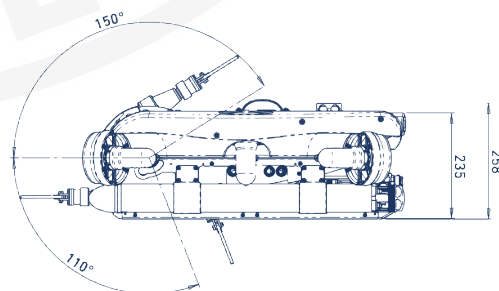
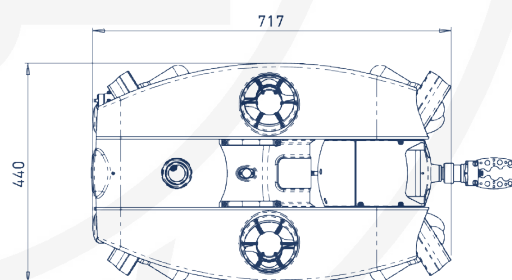
Specyfikacja ogólna ROV

Szer:	440 mm (17.3")
Wysokość:	235 mm (9.3")
Długość:	717 mm (28.2")
Waga (w powietrzu):	26 kg (57 lb)
Materiał korpusu :	Anodyzowane obrabiane aluminium, włókno węglowe, stal nierdzewna i pianka wypornościowa
Materiał wizjera :	Szkló szafirowe
Głębokość pracy :	305 m (1000 ft)
Temperatura pracy :	-10°C to 50°C (14°F – 122°F)
Skrzynia transportowa:	Skrzynia Pelican 1650 & 1560 Magnetycznie sprzężone
Pędniki:	sprężone
Gwarancja:	1 rok - części i robocizna (opcjonalnie 2-3 lata)

System elektryczny ROV

Napięcie:	22.2 VDC
Sterowanie pędników :	6x niezależnie sterowany w pełni obrotowych pędników

Opcje zasilania: Akumulator lub zasilanie sieciowe



PIVOT

ZDALNIE STEROWANE POJAZDY PODWODNE

Idealna równowaga między rozmiarem i mocą.
Wyposażony w 6 wektorowych pędników i elastyczną
obrotową platformę narzędziową, PIVOT zapewnia
użytkownikom modułowość, moc, szybkość i kontrolę w
przenośnym pakiecie.



To learn more visit
deeptrekker.com

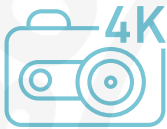


PIVOT

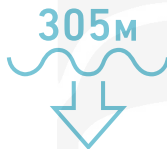
ZDALNIE STEROWANE POJAZDY PODWODNE



Sześć silnych pędników zapewnia użytkownikom stabilność, prędkość i precyzyjną kontrolę. Idealnie nadaje się do inspekcji morskich, badań oceanicznych, obrony portów i przystani, nurkowania komercyjnego i nie tylko.



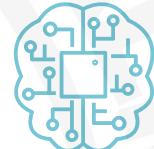
Obrotowa kamera 4K o kącie widzenia 200 stopni



Głębokość do 305 m (1000 stóp)



Obrotowa platforma narzędziowa

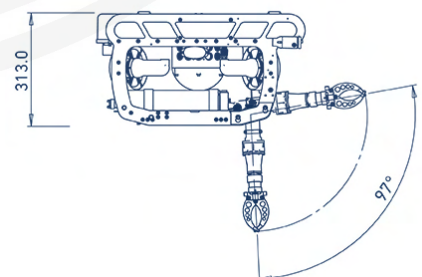
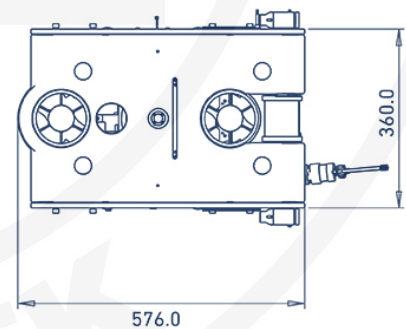


Kompleksowa integracja czujników

SPECYFIKACJA OGÓLNA

Specyfikacja ogólna ROV

Szer. :	360 MM (14.2")
Wys. :	310 MM (12.2")
Dł. :	576 MM (22.7")
Waga (w powietrzu):	17 kg (37 lb)
Materiał korpusu:	Anodyzowane obrabiane aluminium, włókno węglowe, stal nierdzewna i pianka
Materiał wizjera:	wypornościowa Szkło szafirowe
Głębokość pracy:	305 m (1000 ft)
Temperatura pracy:	-10°C o 50°C (14°F – 122°F)
Skrzynka transportowa:	Skrzynia Pelican 1650 & 1560 Magnetycznie sprężone
Pędniki:	sprężone
Gwarancja:	1 rok - części i robocizna (opcjonalnie 2-3 lata)



System elektryczny ROV

Napięcie:	19.6 VDC
Sterowanie pędników:	6x niezależnie sterowany w pełni obrotowych pędników

Opcje zasilania: Akumulator lub zasilanie sieciowe

PHOTON

ZDALNIE STEROWANE POJAZDY PODWODNE

Najbardziej wydajny i przenośny mikro-ROV. Stabilna i wytrzymała konstrukcja. Zaawansowane możliwości inspekcji, modelowania i wyszukiwania w najmniejszej możliwej lekkiej obudowie. To kompaktowe urządzenie może obsłużyć nawet najbardziej wymagające zadania.



To learn more visit
deeptrekker.com



PHOTON

ZDALNIE STEROWANE POJAZDY PODWODNE



Zbudowany z włókna węglowego i anodyzowanego aluminium, które zapewnia trwałość w najtrudniejszych warunkach. Idealnie nadaje się do inspekcji kadłubów, bezpieczeństwa portów, hydroelektrowni i infrastruktury, eksploracji oceanów i nie tylko.



Różne opcje zasilania



6 pędników



Kompaktowy design

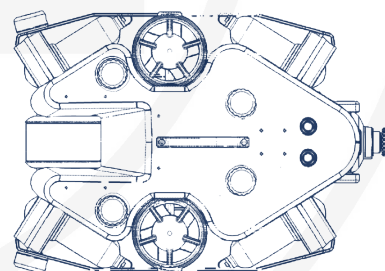


Autonomiczna nawigacja

OGÓLNA SPECYFIKACJA

Ogólna specyfikacja ROV

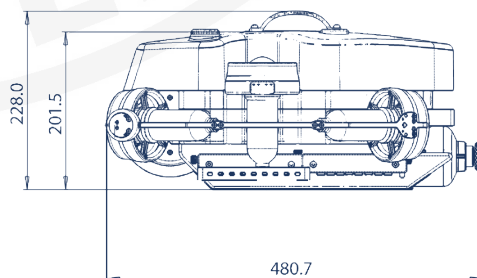
Szerokość:	333.2 MM
Wysokość:	228 MM
Długość:	480.6 MM (22.7")
Waga (w powietrzu):	11.6 kg (25.6 LB)
Materiał korpusu:	Anodyzowane obrabiane aluminium, włókno węglowe, stal nierdzewna i pianka wypornościowa
Materiał wizjera:	Akrylowe
Głębokość pracy:	120 m (400 ft)
Temperatura pracy:	-10°C o 50°C (14°F – 122°F)
Skrzynka transportowa:	Skrzynia Pelican
Pędniki:	Magnetycznie sprzężone
Gwarancja:	1 rok - części i robocizna (opcjonalnie 2-3 lata)



System elektryczny ROV:

Napięcie:	19.2 VDC
Sterowanie pędników:	6x niezależnie sterowany w pełni obrotowych pędników

Opcje zasilania: Akumulator lub zasilanie sieciowe



DTG3

ZDALNIE STEROWANE POJAZDY PODWODNE

Stworzony z myślą o szybkim wykonywaniu najtrudniejszych zadań podwodnych w wymagających warunkach. DTG3 posiada wytrzymałą, zintegrowaną konstrukcję pędnika w korpusie z anodowanego aluminium. Unikalna konstrukcja systemu pitching sprawia, że DTG3 jest najbardziej zwinnym i zrotnym pojazdem ROV dostępnym na rynku.



To learn more visit
deeptrekker.com



DTG3

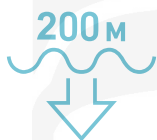
ZDALNIE STEROWANE POJAZDY PODWODNE



Stworzony z myślą o szybkim rozpoczęciu pracy i wykonywaniu inspekcji podwodnych. Idealnie nadaje się do inspekcji kadłubów i łodzi roboczych, inspekcji bezpieczeństwa portów i przystani, inspekcji infrastruktury, eksploracji oceanów i nie tylko.



Obrotowa kamera 4K o kącie widzenia 270 stopni



Głębokość do 200 m (656 stóp)



Automatycznie utrzymanie kierunku/głębokości



Stabilizacja odchylenia

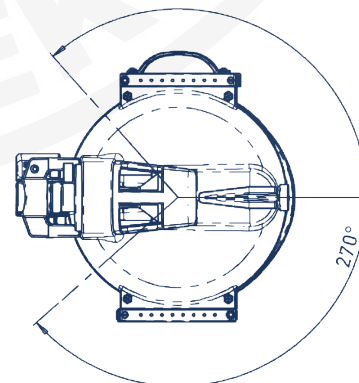
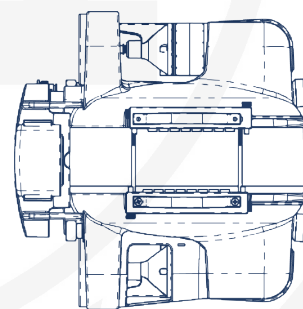
OGÓLNA SPECYFIKACJA

Ogólna specyfikacja ROV:






Szerokość:	325 MM (12.8")
Wysokość:	258 MM (10.2")
Długość:	279 MM (11.0")
Waga (w powietrzu):	8.5 kg (18.7 LB)
Materiał korpusu:	Odlew aluminiowy
Materiał wizjera:	Akrylowe
Głębokość pracy:	200 m (656 ft)
Temperatura pracy:	-10°C o 50°C (14°F – 122°F)
Skrzynia transportowa:	Skrzynia Pelican
Pędniki:	Magnetycznie sprzężone
Gwarancja:	1 rok - części i robocizna (opcjonalnie 2-3 lata)

System elektryczny ROV:

Napięcie:	19.2 VDC
Sterowanie pędników:	6x niezależnie sterowany w pełni obrotowych pędników



PORÓWNANIE POJAZDÓW DEEP TREKKER

	DTG3	PHOTON	PIVOT	REVOLUTION
				
Głębokość	200M (656 ft)	120 m (400 ft)	305M (1000 ft)	305M (1000 ft)
Liczba pędników	3	6	6	6
Pędniki wektorowe	Nie	Tak	Tak	Tak
Kompatybilny z DLV	Nie	Tak	Tak	Tak
Waga	8.5 kg	11.6 kg	16.8 kg	26 kg
Wymienne akumulatory	Zasilanie hybrydowe	Tak	Tak	Tak
Czas ładowania	Zasilanie hybrydowe	2,5h	1,5h	3h
Opcja zasilania sieciowego	Nie	Tak	Tak	Tak
Obrót sonaru	180°	Kąt stały	97°	260°
Obrót kamery	270°	200°	220°	260°
Kąt nachylenia mocowania	180°	Kąt stały	97°	260°
Skaler laserowy	25 MM	30 MM	30 MM	100 MM
QR Code				

KRÓTKA HISTORIA

INNOWACYJNE ROZWIĄZANIA ROBOTYKI

ROZWÓJ



Otrzymanie patentu przez Deep Trekker Inc.

2010



Pierwsza międzynarodowa sprzedaż DTG2

2011

EKSPANSJA



Wprowadzenie pojazdów do inspekcji rurociągów (pipe crawler)

2015



Wprowadzenie pojazdu DT640 (magnetic crawler)

2017

ROZSZERZENIE GAMY PRODUKTÓW



Wprowadzenie technologii BRIDGE dla DTG3 i REVOLUTION

2019



Wprowadzenie pakietu REVOLUTION NAV

2020



Wprowadzenie pojazdu ROV PIVOT

2021



Wprowadzenie pojazdu ROV PHOTON

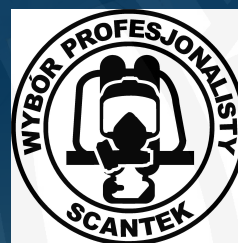
2023



Martwisz się o koszty?
Chcesz wykonywać więcej zadań w sposób zrobotyzowany?
Porozmawiaj z naszym specjalistą lub dystrybutorem, aby uzyskać więcej informacji.

deeptrekker.com
sales@deeptrekker.com

scantek.pl
info@scantek.pl



Roboty Deep Trekker zostały zaprojektowane z myślą o klientach, zapewniając innowacyjne rozwiązania dla szerokiego zakresu branż. Wytrzymałe i zbudowane z myślą o nawet najtrudniejszych warunkach roboty Deep Trekker ROV zostały zaprojektowane z myślą o wszechstronności i łatwości użytkowania.

ZDALNIE STEROWANE POJAZDY PODWODNE

Z prawie piętnastoletnim doświadczeniem, Deep Trekker, firma z siedzibą w Kanadzie, jest światowym liderem w dziedzinie podwodnych robotów ROV. Deep Trekker szczyci się dostarczaniem wysokiej jakości, wytrzymałych i przenośnych robotów podwodnych, które zaspokajają potrzeby różnych branż. Od akwakultury po kontrakty komunalne, wojsko i obronę, poszukiwanie i odzyskiwanie, żeglugę, infrastrukturę i nie tylko - nasze innowacyjne rozwiązania są dostosowane do unikalnych potrzeb każdego sektora.