

PHOTON

ZDALNIE STEROWANE POJAZDY PODWODNE

Najbardziej wydajny i przenośny mikro-ROV. Stabilna i wytrzymała konstrukcja. Zaawansowane możliwości inspekcji, modelowania i wyszukiwania w najmniejszej możliwej lekkiej obudowie. To kompaktowe urządzenie może obsłużyć nawet najbardziej wymagające zadania.



To learn more visit
deeptrekker.com



PHOTON

ZDALNIE STEROWANE POJAZDY PODWODNE



Zbudowany z włókna węglowego i anodyzowanego aluminium, które zapewnia trwałość w najtrudniejszych warunkach. Idealnie nadaje się do inspekcji kadłubów, bezpieczeństwa portów, hydroelektrowni i infrastruktury, eksploracji oceanów i nie tylko.



Różne opcje zasilania



6 pędników



Kompaktowy design

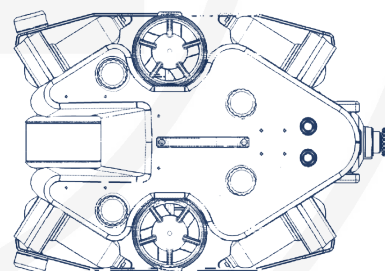


Autonomiczna nawigacja

OGÓLNA SPECYFIKACJA

Ogólna specyfikacja ROV

Szerokość:	333.2 MM
Wysokość:	228 MM
Długość:	480.6 MM (22.7")
Waga (w powietrzu):	11.6 kg (25.6 LB)
Materiał korpusu:	Anodyzowane obrabiane aluminium, włókno węglowe, stal nierdzewna i pianka wypornościowa
Materiał wizjera:	Akrylowe
Głębokość pracy:	120 m (400 ft)
Temperatura pracy:	-10°C o 50°C (14°F – 122°F)
Skrzynka transportowa:	Skrzynia Pelican
Pędniki:	Magnetycznie sprzężone
Gwarancja:	1 rok - części i robocizna (opcjonalnie 2-3 lata)



System elektryczny ROV:

Napięcie:	19.2 VDC
Sterowanie pędników:	6x niezależnie sterowany w pełni obrotowych pędników

Opcje zasilania: Akumulator lub zasilanie sieciowe

